УТВЕРЖДАЮ
И.о. директора ЗабИЖТ
А.А. Ерёменко

_____

« 17 » июня 2022 г.

КАЛЕНДАРНЫЙ УЧЕБНЫЙ ГРАФИК

23.05.05 «Системы обеспечения движения поездов», специализация «Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте» (СОД.2) – заочная форма обучения

Начало учебного года: 01.09.2022

Окончание учебного года: 31.08.2023

Электронный документ выгружен из ЕИС ФГБОУ ВО ИрГУПС и соответствует оригиналу
Подписант ФГБОУ ВО ИрГУПС Трофимов Ю.А.
00a73c5b7b623a969ccad43a81ab346d50 с 08.12.2022 14:32 по 02.03.2024 14:32 GMT+03:00
Подпись соответствует файлу документа

Календарный учебный график на 2022-2023 учебный год

специальность 23.05.05 "Системы обеспечения движения поездов", специализация "Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте"

Заочная форма обучения

Курс		Сентябрь					Октябрь				Ноябрь				Декабрь					Январь				Февраль				Март					Апрель				Май				Июнь					Июль				Август					Итого							
	пн		5	12	19	26	3	10	17	24	31	7	14	21	28	5	12	19	26	2	9	16	23	30	6	13	20	27	6	13	20	27	3	10	17	24	1	8	15	22	29	5	12	19	26	3	10	17	24	31	7	14	21	28	Установочная сессия	Экзаменационная сессия	Учебная практика	Производственная практика	Преддипломная практика	Научно-исследовательская работа	Подготовка к защите и защита выпускной квалификационной работы	Каникулы
	вт		6	13	20	27	4	11	18	25	1	8	15	22	29	6	13	20	27	3	10	17	24	31	7	14	21	28	7	14	21	28	4	11	18	25	2	9	16	23	30	6	13	20	27	4	11	18	25	1	8	15	22	29								
	ср		7	14	21	28	5	12	19	26	2	9	16	23	30	7	14	21	28	4	11	18	25	1	8	15	22	1	8	15	22	29	5	12	19	26	3	10	17	24	31	7	14	21	28	5	12	19	26	2	9	16	23	30								
Курс	чт	1	8	15	22	29	6	13	20	27	3	10	17	24	1	8	15	22	29	5	12	19	26	2	9	16	23	2	9	16	23	30	6	13	20	27	4	11	18	25	1	8	15	22	29	6	13	20	27	3	10	17	24	31								
	пт	2	9	16	23	30	7	14	21	28	4	11	18	25	2	9	16	23	30	6	13	20	27	3	10	17	24	3	10	17	24	31	7	14	21	28	5	12	19	26	2	9	16	23	30	7	14	21	28	4	11	18	25	1								
	сб	3	10	17	24	1	8	15	22	29	5	12	19	26	3	10	17	24	31	7	14	21	28	4	11	18	25	4	11	18	25	1	8	15	22	29	6	13	20	27	3	10	17	24	1	8	15	22	29	5	12	19	26	2								
	вс	4	11	18	25	2	9	16	23	30	6	13	20	27	4	11	18	25	1	8	15	22	29	5	12	19	26	5	12	19	26	2	9	16	23	30	7	14	21	28	4	11	18	25	2	9	16	23	30	6	13	20	27	3								
		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50	51	52	53								
Системы обеспечения движения поездов (Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте (z23.05.05(19)-18-1234)																																																														
	пн	=																		*																				*	*			ЭС		*											К								
	вт	=																		*																					*			ЭС													К								
1	ср	=					УС													*	ЭС	ЭС							*			У	У	У	У			ЭС	ЭС	ЭС								К	К	К	К	К	К	К	1н	5н	4н					7н 1д
	чт																			*							*											ЭС									К							К								
	пт										*									*							*											ЭС									К							=								
	сб																			*																		ЭС									К							=								
	пн	=									ЭС		ЭС							*																	*	*					*											К								
	вт	=									ЭС		ЭС							*																		*																К								
2	ср	=									ЭС	ЭС	ЭС							*			ЭС	ЭС	ЭС				*																			К	К	К	К	К	К	К		5н 4д						7н 1д
	чт										ЭС		ЭС							*							*																				К							К								
	пт										*		ЭС							*							*																				К							=								
	сб										ЭС									*																											К							=								
	пн	=																	ЭС	*																	*	*					*											К								
	вт	=																	ЭС	*																	ЭС	*																К								
3	ср	=														ЭС	ЭС	ЭС	ЭС	*									*					ЭС	ЭС	ЭС	ЭС											К	К	К	К	К	К	К		7н 1д						7н 1д
	чт																		ЭС	*							*										ЭС										К							К								
	пт										*									*							*																				К							=								
	сб																			*																											К							=								
	пн	=									ЭС		ЭС							*							ЭС		ЭС	ЭС							*	*					*				П							К								
	вт	=									ЭС		ЭС							*							ЭС		ЭС	ЭС								*									П							К								
4	ср	=								ЭС	ЭС	ЭС	ЭС							*							ЭС	ЭС	*	ЭС													П	П	П	П		К	К	К	К	К	К	К		6н 4д		4н				7н 1д
	чт										ЭС		ЭС							*							*		ЭС														П				К							К								
	пт										*		ЭС							*							*		ЭС														П				К							=								
	сб										ЭС									*							ЭС		ЭС														П				К							=								
Системы обеспечения движения поездов (Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте (z23.05.05(17)-16-56)																																																														
	пн	=															ЭС			*														ЭС			*	*					*			П								К								
	вт	=															ЭС			*														ЭС				*								П								К								
5	ср	=												ЭС	ЭС	ЭС	ЭС			*									*		ЭС	ЭС	ЭС	ЭС										П	П	П		К	К	К	К	К	К	К		7н 2д		2н 4д				7 н 1д
	чт																ЭС			*							*																			П	К							К								
	пт										*						ЭС			*							*																				К							=								
	сб																			*																											К							=								
	пн	=						ЭС												*					Н				Пд								*	*	Э	ПА			*			Д								К								
	вт	=																		*					Н				Пд								Пд	*	ПА	ПА			Д			Д								К								
6	ср	=				ЭС	ЭС												ПА	*	ЭС	ЭС	Н	Н	Н			Пд	*	Пд	Пд	Пд	Пд	Пд	Пд	Пд	Пд	Пд	ПА	ПА	Д	Д	Д	Д	Д	Д	К	К	К	К	К	К	К	К		4н 1д			10н 2д	2н 4д	5н 5 д	8н 1д
	чт																			*					Н		*		Пд								Пд	Пд	ПА	Д			Д			К								К								
	пт										*									*							*		Пд								Пд	Пд	ПА	Д			Д			К								=								
	сб																			*									Пд								Пд	Пд	ПА	Д			Д			К								=								

	- Теоретическое обучение	Пд	- Преддипломная практика
Э	- Экзаменационная сессия	Н	- Научно-исследовательская работа
К	- Каникулы	Д	- Подготовка к защите и защита выпускной квалификационной работы
У	- Учебная практика	ПА	- Повторная промежуточная аттестация
П	- Производственная практика	*	- Нерабочие праздничные дни

СОГЛАСОВАНО

И.о. зам. директора по УиВР А.В. Ларченко

Начальник УО В.А. Любина